

Lenguaje GAMS

José María Ferrer Caja
Universidad Pontificia Comillas

Alternativas para desarrollar modelos

- ❑ **Lenguajes de programación de propósito general**
 - ✓ C, C++, Java, Visual Basic, FORTRAN
- ❑ **Lenguajes o entornos de cálculo numérico o simbólico**
 - ✓ Hojas de cálculo, MATLAB, Mathematica
- ❑ **Lenguajes algebraicos de modelado**
 - ✓ GAMS, OPL Studio, AMPL, AIMMS, XPRESS-MP, MPL, Zimpl

Lenguajes de propósito general

□ Ventajas

- ✓ Versatilidad para crear modelos de gran complejidad y/o tamaño
- ✓ Ejecución frecuente
- ✓ Uso de algoritmos específicos de optimización

□ Inconvenientes

- ✓ Dificultad en la programación
- ✓ Mantenimiento costoso del modelo

Lenguajes de cálculo numérico o simbólico

□ Ventajas

- ✓ Facilidad de manejo de los optimizadores existentes
- ✓ Familiaridad con el entorno
- ✓ Visualización cómoda de los resultados
- ✓ Buena alternativa para problemas pequeños

□ Inconvenientes

- ✓ No inducen una buena práctica de programación
- ✓ No permiten modelar problemas complejos o de gran tamaño
- ✓ Presentan dificultades en el desarrollo, verificación, validación, actualización y documentación de los modelos

Lenguajes algebraicos de modelado

□ Ventajas

- ✓ Formulación compacta de modelos grandes y complejos
- ✓ Estructuran buenos hábitos de modelado
- ✓ Separan datos de estructura matemática del modelo
- ✓ Modelo independiente de optimizadores
- ✓ Documentación simultánea al modelo
- ✓ Mantenimiento y reformulación cómodos
- ✓ Portabilidad entre plataformas y sistemas operativos

□ Inconvenientes

- ✓ No recomendables para uso esporádico con problemas de pequeño tamaño
- ✓ No son adecuados para resolución directa de problemas de muy gran tamaño

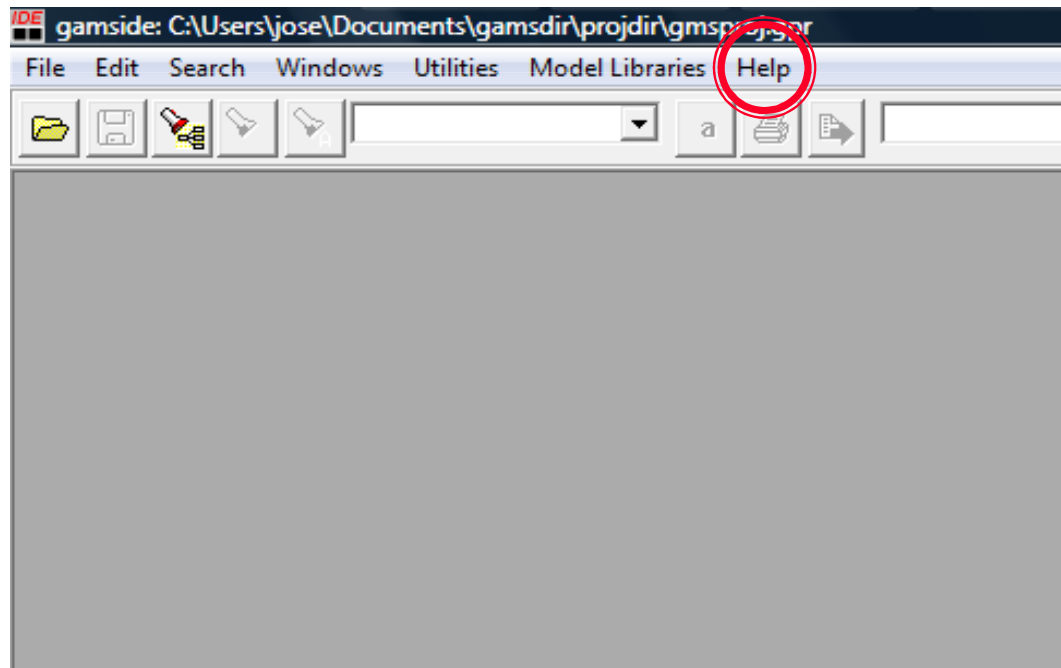
GAMS (General Algebraic Modeling System)

- ❑ Lenguaje algebraico de modelado
- ❑ Creado en 1987 en EEUU
- ❑ Más de 10000 usuarios en 100 países
- ❑ Compatible con multitud de optimizadores

- ❑ Descarga e instalación de la **versión estudiante**
 - ✓ Enlace en el portal de recursos
 - ✓ Instalada en los ordenadores de la escuela
 - ✓ Permite resolver problemas de tamaño pequeño
 - ✓ Para resolver un problema mayor se puede enviar al enlace que aparece en el portal de recursos

Manuales

- ❑ Ejecutar la aplicación **GAMS**
- ❑ Para un manual de GAMS: Seleccionar en el menú superior **Help** → **GAMS Users Guide**
- ❑ Para manuales de los optimizadores disponibles: Seleccionar en el menú superior **Help** → **Solver Manual**



Formato general de las instrucciones GAMS

- ✓ Para incluir un comentario se comienza la línea con *. Si el comentario ocupa varias líneas se puede intercalar entre las instrucciones \$On`text` y \$Off`text`
- ✓ No se distingue entre **mayúsculas y minúsculas**
- ✓ El **paréntesis** (), el **corchete** [] o la **llave** {} se pueden utilizar indistintamente para separar niveles
- ✓ Las instrucciones han de acabar con ; (puede omitirse si la siguiente palabra es reservada)
- ✓ Las **palabras reservadas** del lenguaje GAMS tienen un uso específico, el código las reconoce y las resalta (en azul). No se pueden utilizar fuera de su uso

Palabras reservadas

abort	eps	integer	not	sameas	sum
acronym	eq	le	option	scalar	system
acronyms	equation	loop	options	scalars	table
alias	equations	lt	or	semicont	then
all	file	maximizing	ord	semiint	until
and	files	minimizing	parameter	set	using
assign	for	model	parameters	sets	variable
binary	free	models	positive	smax	variables
card	ge	na	prod	smin	while
diag	gt	ne	putpage	solve	xor
display	if	negative	puttl	sos1	yes
else	inf	no	repeat	sos2	

Estructura general de un modelo

- Declaración de conjuntos. Asignación de valores
- Inclusión y manipulación de datos de entrada y parámetros auxiliares.
- Variables
- Ecuaciones
- Modelo
- Acotación e inicialización de variables
- Resolución del problema de optimización
- Presentación de resultados

Bloques de un modelo en GAMS

❑ Obligatorios

- ✓ VARIABLES
- ✓ EQUATIONS
- ✓ MODEL
- ✓ SOLVE

❑ Opcionales

- ✓ SETS: (ALIAS)
- ✓ DATA: SCALARS, PARAMETERS, TABLE

Bloque VARIABLES

- ❑ Se recomienda el uso de comentarios explicativos
- ❑ La **función objetivo** se declara como variable (libre)

❑ Tipos

- ✓ FREE (por omisión) $-\infty$ a $+\infty$
- ✓ POSITIVE 0 a $+\infty$
- ✓ NEGATIVE $-\infty$ a 0
- ✓ BINARY 0 ó 1
- ✓ INTEGER 0 a 100

❑ Sufijos

- ✓ .LO cota inferior
- ✓ .UP cota superior
- ✓ .L valor inicial antes y valor óptimo después
- ✓ .M valor marginal (coste reducido)
- ✓ .FX fija una variable a un valor

Bloque EQUATIONS

- ❑ Se asigna un nombre a cada tipo de ecuación
- ❑ Se recomienda el uso de comentarios explicativos

- ❑ Tipos

- ✓ =E= =
- ✓ =L= ≤
- ✓ =G= ≥

- ❑ Sufijos

- ✓ .LO cota inferior
- ✓ .UP cota superior
- ✓ .L valor inicial antes y valor óptimo después
- ✓ .M valor marginal (variable dual o precio en la sombra) .
- ✓ .FX fija una variable a un valor

Bloques MODEL y SOLVE

- ❑ Se pueden definir varios modelos y resolverlos simultáneamente
- ❑ `MODEL nombre_modelo1 / nombre_ecuaciones /`
`MODEL nombre_modelo2 / nombre_ecuaciones /`
...
- ❑ `SOLVE nombre_modelo1 USING tipo_problema`
`MINIMIZING (MAXIMIZING) variable_objetivo`
...

Bloque SETS

- ❑ Se utiliza para introducir conjuntos y subconjuntos de índices
 - ✓ `SETS`
 - índice1 comentario / elementos del conjunto1 /
 - índice2 comentario / elementos del conjunto2 /
 - ...
- ❑ En los conjuntos numéricos se puede usar * como puntos suspensivos
- ❑ Se utiliza `ALIAS(i, j, ...)` para crear copias del índice `i` definido con anterioridad

Entrada de datos

- ❑ Para parámetros unidimensionales

- ✓ `PARAMETER`

- nombre (índice) comentario / elemento 1 valor1, elemento 2 valor2,.../

- ...

- ✓ Se pueden definir parámetros mediante fórmulas

- ❑ Para parámetros bidimensionales

- ✓ `TABLE`

- nombre (índices) comentario

- j_1 j_2 ...

- i_1 valor₁₁ valor₁₂ ...

- i_2 Valor₂₁ Valor₂₂ ...

-

- ❑ Se pueden importar datos de un fichero externo mediante

- `$include` nombre_del_fichero

Ejemplo de parámetro tridimensional

SETS i / MAD, BCN /

j / A1, A2, A3, A4, A5, A6 /

k / A, B, C /

TABLE CAPACIDAD(i,j,k) capacidad máxima

	A	B	C
MAD.A1	1	0	3
MAD.A2	2	1	2
BCN.A1	4	3	3
BCN.A2	0	2	2

← 2 alternativas



TABLE CAPACIDAD(i,j,k) capacidad máxima

	A1.A	A1.B	A1.C	A2.A	A2.B	A2.C
MAD	1	0	3	2	1	2
BCN	4	3	3	0	2	2

Funciones y operadores

- ❑ Elementales: $+$, $-$, $*$, $/$, $**$ ó `POWER(x, n)`
- ❑ `ORD`, `CARD`
 - ✓ Ordinal y cardinal de un conjunto
- ❑ `SUM`, `PROD`, `SMAX`, `SMIN`
 - ✓ Con índices
- ❑ Otras funciones: `ABS`, `SIN`, `COS`, `FLOOR`, `EXP`, `LOG`, `LOG10`, `MAX`, `MIN`, `MOD`, `SIGN`, `SQRT`...
- ❑ Operadores lógicos: `NOT`, `AND`, `OR`, `XOR`
- ❑ Operadores relacionales: `LT`, `GT`, `EQ`, `NE`, `LE`, `GE`

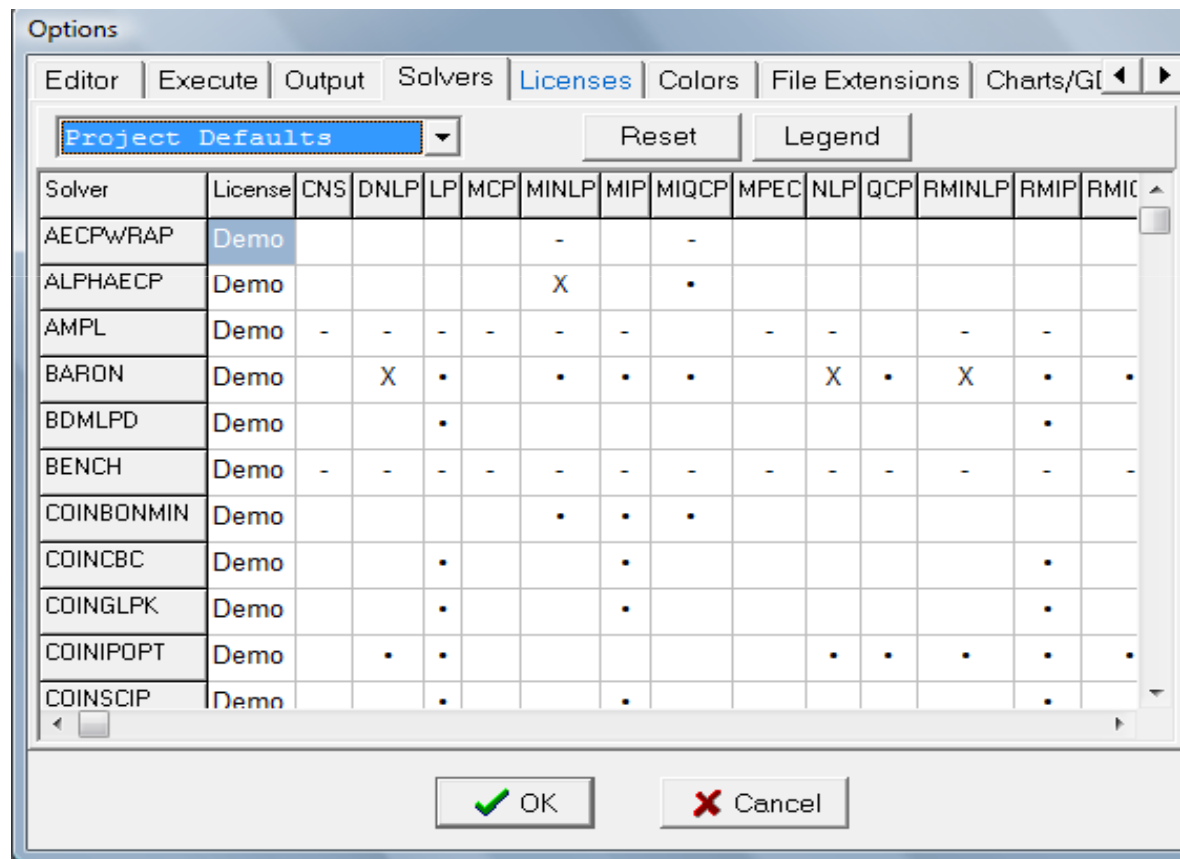
Tipos de problemas y optimizadores

- ❑ LP, RMIP (programación lineal): **BDMLP, CPLEX...**
- ❑ MIP (programación lineal entera mixta): **CPLEX, OSL, XA, XPRESS...**
- ❑ NLP (programación no lineal): **CONOPT, MINOS, SNOPT, PATHNLP, LGO, MOSEK...**
- ❑ DNLP (programación no lineal con derivadas no continuas): **CONOPT, MINOS, SNOPT, BARON, LGO, OQNLP, MOSEK...**
- ❑ MINLP (programación no lineal entera mixta): **DICOPT, SBB, BARON, OQNLP...**
- ❑ SP (programación estocástica): **DECIS, OSLSE...**
- ❑ MCP (problema mixto complementario): **MILES, PATH, NLPEC...**
- ❑ MPEC (programación matemática con restricciones de equilibrio): **NLPEC...**
- ❑ CNS (sistemas no lineales restringidos): **CONOPT, PATH...**

...

Elección de los optimizadores

- ❑ En menú inicio:
 - ✓ File → Options → Solvers
 - ✓ Pinchar en el optimizador deseado



Compilación y resolución

- ❑ Para compilar sólo
 - ✓ File → Compile
- ❑ Para compilar y resolver
 - ✓ File → Run o pinchando en el botón directo o F9
- ❑ Al compilar se crean 2 nuevos archivos
 - ✓ nombre_fichero.gms → Archivo del código creado en el editor
 - ✓ nombre_fichero.lst → Archivo de resultados
 - ✓ nombre_fichero.log → Archivo del registro del proceso

Ejemplo de transporte: Código (1)

SETS

I fábricas de envasado / VIGO, ALGECIRAS /
J mercados de consumo / MADRID, BARCELONA, VALENCIA /

PARAMETERS

A(i) capacidad de producción de la fábrica i [cajas]
/ VIGO 350
ALGECIRAS 700 /

B(j) demanda del mercado j [cajas]
/ MADRID 400
BARCELONA 450
VALENCIA 150 /

TABLE c(i,j) coste transporte entre i y j [€ por caja]

	MADRID	BARCELONA	VALENCIA
VIGO	0.06	0.12	0.09
ALGECIRAS	0.05	0.15	0.11

Ejemplo de transporte: Código (2)

VARIABLES

$x(i,j)$ cajas transportadas entre fábrica i y mercado j [cajas]
CT coste de transporte [€]

POSITIVE VARIABLE X

EQUATIONS

COSTE coste total de transporte [€]
CAPACIDAD(i) capacidad máxima de cada fábrica i [cajas]
DEMANDA(j) satisfacción demanda de cada mercado j [cajas] ;

COSTE .. CT =E= SUM((i,j), C(i,j) * X(i,j)) ;

CAPACIDAD(i) .. SUM(j , X(i,j)) =L= A(i) ;

DEMANDA(j) .. SUM(i , X(i,j)) =G= B(j) ;

MODEL TRANSPORTE / COSTE, CAPACIDAD, DEMANDA /

SOLVE TRANSPORTE USING LP MINIMIZING CT

Ejemplo de transporte: Resultados (1)

MODEL STATISTICS

BLOCKS OF EQUATIONS	3	SINGLE EQUATIONS	6
BLOCKS OF VARIABLES	2	SINGLE VARIABLES	7
NON ZERO ELEMENTS	19		

GENERATION TIME = 1.264 SECONDS 4 Mb WIN228-228 Jul 26, 2008

EXECUTION TIME = 1.264 SECONDS 4 Mb WIN228-228 Jul 26, 2008

GAMS Rev 228 x86/MS Windows 10/23/08 12:07:12 Page 5

General Algebraic Modeling System

Solution Report SOLVE TRANSPORTE Using LP From line 34

S O L V E S U M M A R Y

MODEL	TRANSPORTE	OBJECTIVE	CT
TYPE	LP	DIRECTION	MINIMIZE
SOLVER	CPLEX	FROM LINE	34

**** SOLVER STATUS 1 NORMAL COMPLETION

**** MODEL STATUS 1 OPTIMAL

**** OBJECTIVE VALUE 93.5000

RESOURCE USAGE, LIMIT 0.078 1000.000

ITERATION COUNT, LIMIT 5 10000

ILOG CPLEX Aug 1, 2008 22.8.1 WIN 5924.6015 VIS x86/MS Windows

Cplex 11.1.1, GAMS Link 34

Ejemplo de transporte: Resultados (2)

```

---- EQU DEMANDA  satisfacción demanda de cada mercado j [cajas]

          LOWER      LEVEL      UPPER      MARGINAL
MADRID      400.000    400.000      +INF      0.050
BARCELONA   450.000    450.000      +INF      0.150
VALENCIA    150.000    150.000      +INF      0.110

---- VAR X  cajas transportadas entre fábrica i y mercado j [cajas]

          LOWER      LEVEL      UPPER      MARGINAL
VIGO      .MADRID      .          .          +INF      0.040
VIGO      .BARCELONA .          350.000    +INF      .
VIGO      .VALENCIA  .          .          +INF      0.010
ALGECIRAS.MADRID .          400.000    +INF      .
ALGECIRAS.BARCELONA .          100.000    +INF      .
ALGECIRAS.VALENCIA .          150.000    +INF      .

          LOWER      LEVEL      UPPER      MARGINAL
---- VAR CT      -INF      93.500      +INF      .

CT  coste de transporte      [€]

**** REPORT SUMMARY :      0      NOOPT
                          0  INFEASIBLE
                          0  UNBOUNDED
  
```

Secuenciación de trabajos: Planteamiento

- ❑ Hay que realizar 5 trabajos en una máquina (en cualquier orden). El tiempo de ejecución de cada trabajo es

TR1	TR2	TR3	TR4	TR5
15	13	14	12	16

- ❑ El tiempo de ajuste de la máquina para pasar de ejecutar el trabajo (fila) a ejecutar el trabajo (columna) aparece en la siguiente tabla

	TR1	TR2	TR3	TR4	TR5
TR1		2	5	1	6
TR2	3		4	2	5
TR3	4	2		3	4
TR4	5	3	6		5
TR5	4	4	4	3	

- ❑ Determinar cómo secuenciar los trabajos para que el tiempo empleado sea mínimo. Considerar que la secuencia se ha de repetir indefinidamente

Secuenciación de trabajos: Código (1)

```
$TITLE Secuenciación de órdenes de trabajo
```

SETS

```
I trabajos que se van a ejecutar / TR1 * TR5 /
```

ALIAS (i, j)

TABLE C(i, j) tiempo de ajuste para pasar del trabajo i al trabajo j

	TR1	TR2	TR3	TR4	TR5
TR1		2	5	1	6
TR2	3		4	2	5
TR3	4	2		3	4
TR4	5	3	6		5
TR5	4	4	4	3	

* *Es indiferente el tiempo de ejecución de los trabajos*

VARIABLES

X(i, j) paso del trabajo i al trabajo j

TT tiempo total en completar los trabajos

Secuenciación de trabajos: Código (2)

EQUATIONS

TIEMPO tiempo total de trabajo
ANTERIOR(i) de cada trabajo se parte una vez
POSTERIOR(j) a cada trabajo se llega una vez
PAREJAS(i,j) suma de los trabajos por parejas ;

```
TIEMPO            .. TT =E= SUM[(i,j) $(NOT SAMEAS(i,j)), C(i,j)*X(i,j)] ;  
ANTERIOR(i)      .. SUM[j $(NOT SAMEAS(i,j)), X(i,j)] =E= 1 ;  
POSTERIOR(j)    .. SUM[i $(NOT SAMEAS(i,j)), X(i,j)] =E= 1 ;  
PAREJAS(i,j)    $(ORD(i) < ORD(j)) .. X(i,j) + X(j,i) =L= 1 ;
```

* *El segundo modelo impide subciclos de parejas de trabajos*

```
MODEL AJUSTE1 / TIEMPO, ANTERIOR, POSTERIOR /
```

```
MODEL AJUSTE2 / TIEMPO, ANTERIOR, POSTERIOR, PAREJAS /
```

```
SOLVE AJUSTE1 USING MIP MINIMIZING TT
```

```
SOLVE AJUSTE2 USING MIP MINIMIZING TT
```

Secuenciación de trabajos: Resultados (1)

```

---- VAR X  paso del trabajo i al trabajo j

```

	LOWER	LEVEL	UPPER	MARGINAL
TR1.TR2	.	.	1.000	2.000
TR1.TR3	.	.	1.000	5.000
TR1.TR4	.	1.000	1.000	1.000
TR1.TR5	.	.	1.000	6.000
TR2.TR1	.	1.000	1.000	3.000
TR2.TR3	.	.	1.000	4.000
TR2.TR4	.	.	1.000	2.000
TR2.TR5	.	.	1.000	5.000
TR3.TR1	.	.	1.000	4.000
TR3.TR2	.	.	1.000	2.000
TR3.TR4	.	.	1.000	3.000
TR3.TR5	.	1.000	1.000	4.000
TR4.TR1	.	.	1.000	5.000
TR4.TR2	.	1.000	1.000	3.000
TR4.TR3	.	.	1.000	6.000
TR4.TR5	.	.	1.000	5.000
TR5.TR1	.	.	1.000	4.000
TR5.TR2	.	.	1.000	4.000
TR5.TR3	.	1.000	1.000	4.000
TR5.TR4	.	.	1.000	3.000
	LOWER	LEVEL	UPPER	MARGINAL
---- VAR TT	-INF	15.000	+INF	.
TT tiempo total en completar los trabajos				

El primer modelo no ofrece una solución válida: se forman **subciclos**

Secuenciación de trabajos: Resultados (2)

```

---- VAR X  paso del trabajo i al trabajo j

```

	LOWER	LEVEL	UPPER	MARGINAL
TR1.TR2	.	.	1.000	2.000
TR1.TR3	.	.	1.000	5.000
TR1.TR4	.	1.000	1.000	1.000
TR1.TR5	.	.	1.000	6.000
TR2.TR1	.	1.000	1.000	3.000
TR2.TR3	.	.	1.000	4.000
TR2.TR4	.	.	1.000	2.000
TR2.TR5	.	.	1.000	5.000
TR3.TR1	.	.	1.000	4.000
TR3.TR2	.	1.000	1.000	2.000
TR3.TR4	.	.	1.000	3.000
TR3.TR5	.	.	1.000	4.000
TR4.TR1	.	.	1.000	5.000
TR4.TR2	.	.	1.000	3.000
TR4.TR3	.	.	1.000	6.000
TR4.TR5	.	1.000	1.000	5.000
TR5.TR1	.	.	1.000	4.000
TR5.TR2	.	.	1.000	4.000
TR5.TR3	.	1.000	1.000	4.000
TR5.TR4	.	.	1.000	3.000
	LOWER	LEVEL	UPPER	MARGINAL
---- VAR TT	-INF	15.000	+INF	.

La **solución óptima** es la secuencia:
TR1, TR4, TR5, TR3, TR2

Tiempo en completar un ciclo:
 $15 + 68 = 83$